

УДК 517.36

# Теория нормальных форм А. Пуанкаре и ее приложения к теории устойчивости положений равновесия импульсных систем в особенных случаях

А. И. Двирный\*, В. И. Слынько

\*Hedmark University College,  
2418 Elverum, NORWAY, E-mail: [dvirny@mail.ru](mailto:dvirny@mail.ru);  
Институт механики им. С. П. Тимошенко НАН Украины,  
Киев, E-mail: [vitstab@ukr.net](mailto:vitstab@ukr.net)

**Аннотация.** Рассматривается задача об устойчивости положений равновесия одного класса нелинейных систем дифференциальных уравнений с импульсным воздействием (импульсных систем) в особенных случаях. На основе идей теории нормальных форм задача сводится к проблеме существования функции Ляпунова для некоторой модельной системы, содержащей лишь критические переменные. При этом используется последовательность нелинейных преобразований с ограниченными переменными коэффициентами. В качестве приложения полученных результатов рассмотрены два особенных случая устойчивости импульсных систем, аналогичных классическим случаям А. М. Ляпунова.

**Ключевые слова:** системы с импульсным воздействием, устойчивость по Ляпунову, нормальная форма, критические случаи теории устойчивости.

## 1. Введение

Вопросам устойчивости систем дифференциальных уравнений с импульсным воздействием посвящено значительное число публикаций, среди которых отметим [6, 7, 13, 14, 18, 19, 20]. В монографии А. М. Самойленко и Н. А. Перестюка [14] установлены достаточные условия устойчивости положений равновесия по линейному приближению. Несмотря на значительные достижения в теории устойчивости импульсных систем, задача об устойчивости положения равновесия в особенном случае является недостаточно исследованной [13]. Среди публикаций, посвященных этой проблеме, отметим прежде всего работу [17], где методом интегральных многообразий Н. Н. Боголюбова [12] обоснован принцип сведения для одного весьма частного случая нелинейных импульсных систем. Некоторые результаты, касающиеся устойчивости положений равновесия в особенных случаях, получены в работах [1, 2, 3, 5, 6, 7].

Целью настоящей статьи является исследование устойчивости положения равновесия в особенном случае для одного класса нелинейных импульсных систем, матрицы линейного приближения которых перестановочны. Используя классические методы теории нормальных форм [4, 15] и прямой метод Ляпунова [8, 9, 10, 11] в сочетании с идеями работы [5], мы указываем способ приведения исходной системы к модельной системе (по аналогии с [15]), содержащей только критические переменные. Сформулирован принцип сведения, согласно которому вопрос об устойчивости положений равновесия исходной системы сводится к проблеме существования функции Ляпунова для модельной системы. Полученные общие результаты применяются к исследованию некоторых частных

особенных случаев. В этих случаях получены новые достаточные условия устойчивости импульсных систем по Ляпунову.

## 2. Постановка задачи

Введем некоторые обозначения и определения, необходимые для дальнейшего изложения. Как обычно,  $\mathbb{R}^n$  ( $\mathbb{C}^n$ ) обозначает действительное (комплексное)  $n$ -мерное векторное пространство,  $\|\cdot\|$  — некоторая норма в этом пространстве,  $\mathbb{N}$  — множество натуральных чисел,  $\mathbb{Z}$  — множество целых чисел,  $\mathbb{Z}_+$  — множество целых неотрицательных чисел. Пусть  $\{\tau_k\}_{k=1}^\infty$ ,  $\tau_k \in [a, \infty)$ ,  $a \in \mathbb{R}$  — возрастающая последовательность чисел, имеющая единственную точку сгущения на бесконечности и удовлетворяющая неравенству  $\sup_{k \in \mathbb{N}} \{\tau_{k+1} - \tau_k\} < +\infty$ ,  $\mathcal{T} = \bigcup_{k=1}^\infty \{\tau_k\}$ ,  $\Lambda = [a, +\infty) \setminus \mathcal{T}$ .

Будем считать, что  $f \in PC(\Lambda; \mathbb{C}^n)$  (или  $f \in PC(\Lambda; \mathbb{R}^n)$ ), если и только если функция  $f(t)$  непрерывна слева, а ее сужение на каждый из интервалов  $(\tau_k, \tau_{k+1})$  является непрерывной функцией и  $\sup_{t \in [a, +\infty)} \|f(t)\| < +\infty$ .

Аналогично, для последовательности  $\{g_k\}_{k=1}^\infty \subset \mathbb{C}^n$  будем считать, что  $g_k \in P(\mathcal{T}; \mathbb{C}^n)$ , если и только если  $\sup_{k \in \mathbb{Z}_+} \|g_k\| < +\infty$ .

Пусть  $\omega$  — связная окрестность точки  $x = 0$  и  $f : [a, +\infty) \times \omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $g : \omega \rightarrow \mathbb{R}^n$  (или  $f : \mathbb{N} \times \omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $g : \omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ ), тогда будем обозначать  $f = O(g)$  равномерно по  $t \in [a, \infty)$  (равномерно по  $k \in \mathbb{N}$ ), если существует положительная постоянная  $c_0 > 0$  и окрестность  $\bar{U} \subset \omega$  точки  $x = 0$  такие, что при всех  $(t, x) \in [a, +\infty) \times \bar{U}$  (соответственно  $(k, x) \in \mathbb{N} \times \bar{U}$ ) выполняется неравенство

$$\|f(t, x)\| \leq c_0 \|g(x)\|, \quad (\|f_k(x)\| \leq c_0 \|g(x)\|).$$

Напомним, что функция  $f : [a, \infty) \times \omega \rightarrow \mathbb{R}^n$  называется локально-липшицевой в области  $\omega$  по переменной  $x$  равномерно по переменной  $t \in [a, +\infty)$ , если для любого компакта  $K \subset \omega$  существует положительная постоянная  $L$  такая, что при всех  $x_2, x_1 \in K$  и  $t \in [a, +\infty)$  выполняется неравенство

$$\|f(t, x_2) - f(t, x_1)\| \leq L \|x_2 - x_1\|.$$

Пусть  $x = (x_1, \dots, x_n)^T \in \mathbb{R}^n$ ,  $\nu = (\nu_1, \dots, \nu_n) \in \mathbb{Z}_+^n$ , тогда будем считать, что  $x^\nu = x_1^{\nu_1} \cdots x_n^{\nu_n}$ ,  $|\nu| = |\nu_1| + \dots + |\nu_n|$ ,  $(x, \nu) = \sum_{k=1}^n \nu_k x_k$ .

Рассмотрим нелинейную систему дифференциальных уравнений с импульсным воздействием

$$\begin{aligned} \frac{d\zeta}{dt} &= A\zeta + \sum_{|\nu|=2}^m f_\nu(t)\zeta^\nu + \mathfrak{f}_{m+1}(t, \zeta), \quad t \neq \tau_k, \\ \zeta(t+0) &= B\zeta(t) + \sum_{|\nu|=2}^m g_\nu^k \zeta^\nu(t) + \mathfrak{g}_{m+1,k}(\zeta), \quad t = \tau_k, \end{aligned} \tag{2.1}$$

где  $\zeta \in \mathbb{R}^n$ ,  $A, B$  — постоянные  $n \times n$ -матрицы,  $f_\nu \in PC(\Lambda; \mathbb{R}^n)$ ,  $g_\nu^k \in P(\mathcal{T}; \mathbb{R}^n)$ ,  $\mathfrak{f}_{m+1} \in C([a, +\infty) \times \omega; \mathbb{R}^n)$ ,  $\mathfrak{g}_{m+1,k} \in C(\omega; \mathbb{R}^n)$ ,  $a \in \mathbb{R}$ ,  $k \in \mathbb{N}$ ,  $\omega$  — связная окрестность точки  $\zeta = 0$ ,  $\mathfrak{f}_{m+1}(t, 0) = 0$ ,  $\mathfrak{g}_{m+1,k}(0) = 0$  при всех  $k \in \mathbb{N}$ .

Предположим, что  $f_{m+1}(t, \zeta) = O(\|\zeta\|^{m+1})$  и  $g_{m+1,k}(\zeta) = O(\|\zeta\|^{m+1})$  равномерно по переменной  $t \in [a, +\infty)$  и по  $k \in \mathbb{N}$ , соответственно. Также будем считать, что функция  $f_{m+1}(t, \zeta)$  является локально-липшицевой по переменной  $x$  в области  $\omega$  равномерно по переменной  $t \in [a, +\infty)$ . Решение  $\zeta(t; t_0, \zeta_0)$  ( $t_0 < \tau_1$ ) задачи Коши для системы (2.1) с начальным условием  $\zeta(t_0; t_0, \zeta_0) = \zeta_0$  предполагается непрерывным слева, т.е.  $\zeta(t-0; t_0, \zeta_0) = \zeta(t; t_0, \zeta_0)$ . Отметим, что решение задачи Коши  $\zeta(t; t_0, \zeta_0)$  существует и единственно (см. [14]).

Предположим, что матрицы  $A$  и  $B$  линейного приближения системы (2.1) перестановочны,  $AB = BA$ , и имеют простую структуру. Последнее предположение позволяет упростить дальнейшие выкладки и не является принципиальным. Общий случай исследуется аналогично. В рассматриваемом случае существует линейное невырожденное преобразование  $T$  с комплексными коэффициентами, одновременно приводящее матрицы  $A$  и  $B$  к диагональному виду. Пусть соответствующие диагональные матрицы  $A_1$  и  $B_1$  имеют вид

$$A_1 = \text{diag}\{\lambda_1, \dots, \lambda_{n_1}, i\omega_1, \dots, i\omega_{n_2}, \varkappa_1, \dots, \varkappa_{n_3}, 0, \dots, 0\},$$

$$B_1 = \text{diag}\{\varrho_1, \dots, \varrho_{n_1}, e^{i\beta_1}, \dots, e^{i\beta_{n_2}}, \rho_1, \dots, \rho_{n_3}, \sigma_1, \dots, \sigma_{n_4}\},$$

где  $\lambda_s, \varrho_s \in \mathbb{C}$ ,  $s = \overline{1, n_1}$ ,  $\omega_j, \beta_j \in \mathbb{R}$ ,  $j = \overline{1, n_2}$ ,  $\varkappa_p, \rho_p \in \mathbb{R}$ ,  $p = \overline{1, n_3}$ ,  $\sigma_q \in \{-1, +1\}$ ,  $q = \overline{1, n_4}$ . Здесь  $n_1, n_2, n_3, n_4$  — неотрицательные целые числа.

Предположим выполнение следующих неравенств

$$\max_s \sup_k e^{\Re \lambda_s (\tau_{k+1} - \tau_k)} |\varrho_s| < 1, \quad \max_p \sup_k e^{\varkappa_p (\tau_{k+1} - \tau_k)} |\rho_p| < 1. \quad (2.2)$$

(Здесь и далее  $\Re \lambda$  есть вещественная часть комплексного числа  $\lambda$ .)

Применяя линейное преобразование  $T$  к исходной нелинейной системе дифференциальных уравнений с импульсным воздействием (2.1) (по аналогии с подходом [15]), систему преобразуем к виду

$$\begin{aligned} \frac{dz_s}{dt} &= \lambda_s z_s + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m f_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t) z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t \neq \tau_k, \\ \frac{dw_j}{dt} &= i\omega_j w_j + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m g_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t \neq \tau_k, \\ \frac{dx_p}{dt} &= \varkappa_p x_p + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m r_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t) z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t \neq \tau_k, \\ \frac{dy_q}{dt} &= \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m s_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t \neq \tau_k, \\ z_s(t+0) &= \varrho_s z_s(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m F_{\nu\mu\tau}^{(sk)} z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t = \tau_k, \\ w_j(t+0) &= e^{i\beta_j} w_j(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m G_{\nu\mu\tau}^{(jk)} z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t = \tau_k, \end{aligned} \quad (2.3)$$

$$x_p(t+0) = \rho_p x_p(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m R_{\nu\mu\tau}^{(pk)} z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t = \tau_k,$$

$$y_q(t+0) = \sigma_q y_q(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m S_{\nu\mu\tau}^{(qk)} z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t = \tau_k,$$

где  $z_s \in \mathbb{C}$ , звездочка  $*$  обозначает комплексное сопряжение,  $f_{\nu\mu\tau}^{(s)} \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$ ,  $F_{\nu\mu\tau}^{(sk)} \in P(\mathcal{T}; \mathbb{C})$ ,  $s = \overline{1, n_1}$ ,  $w_j \in \mathbb{C}$ ,  $g_{\nu\mu\tau}^{(j)} \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$ ,  $G_{\nu\mu\tau}^{(jk)} \in P(\mathcal{T}; \mathbb{C})$ ,  $j = \overline{1, n_2}$ ,  $x_p \in \mathbb{R}$ ,  $r_{\nu\mu\tau}^{(p)} \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$ ,  $R_{\nu\mu\tau}^{(pk)} \in P(\mathcal{T}; \mathbb{C})$ ,  $p = \overline{1, n_3}$ ,  $y_q \in \mathbb{R}$ ,  $s_{\nu\mu\tau}^{(q)} \in \mathbb{C}$ ,  $S_{\nu\mu\tau}^{(qk)} \in P(\mathcal{T}; \mathbb{C})$ ,  $q = \overline{1, n_4}$ ,  $O_{m+1} = O(\|z\|^2 + \|w\|^2 + \|x\|^2 + \|y\|^2)^{\frac{m+1}{2}}$  равномерно по  $t \in [a, \infty)$  или  $k \in \mathbb{N}$ . Кроме того, выполняются соотношения

$$r_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t) = (r_{\mu\nu\tau}^{(p)}(t))^*, \quad R_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t) = (R_{\mu\nu\tau}^{(p)}(t))^*, \quad s_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) = (s_{\mu\nu\tau}^{(q)}(t))^*, \quad S_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) = (S_{\mu\nu\tau}^{(q)}(t))^*,$$

обеспечивающие вещественность переменных  $x$  и  $y$ .

Переменные  $(z, x) \in \mathbb{C}^{n_1} \times \mathbb{R}^{n_3}$  называются *некритическими*. Неравенства (2.2) обосновывают целесообразность использования этого термина. Переменные  $(w, y) \in \mathbb{C}^{n_2} \times \mathbb{R}^{n_4}$  называются *критическими*.

### 3. Приведение к нормальной форме

Рассмотрим нелинейную систему дифференциальных уравнений с импульсным воздействием (2.3). Покажем, что исследование устойчивости критического состояния равновесия  $z = 0$ ,  $w = 0$ ,  $x = 0$ ,  $y = 0$  этой системы сводится к вопросу о существовании функции Ляпунова для следующей модельной системы дифференциальных уравнений с импульсным воздействием (т.е. системы, содержащей только критические переменные):

$$\begin{aligned} \frac{dw_j}{dt} &= i\omega_j w_j + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N \bar{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) w^\nu (w^*)^\mu y^\tau, \quad t \neq \tau_k, \\ \frac{dy_q}{dt} &= \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N \bar{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) w^\nu (w^*)^\mu y^\tau, \quad t \neq \tau_k, \\ w_j(t+0) &= e^{i\beta_j} w_j(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N \bar{G}_{\nu\mu\tau}^{(jk)} w^\nu (w^*)^\mu y^\tau, \quad t = \tau_k, \\ y_q(t+0) &= \sigma_q y_q(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N \bar{S}_{\nu\mu\tau}^{(qk)} w^\nu (w^*)^\mu y^\tau, \quad t = \tau_k, \end{aligned} \tag{3.1}$$

Здесь  $\bar{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)} \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$ ,  $\bar{G}_{\nu\mu\tau}^{(jk)} \in P(\mathcal{T}; \mathbb{C})$ ,  $\bar{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)} \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$ ,  $\bar{S}_{\nu\mu\tau}^{(qk)} \in P(\mathcal{T}; \mathbb{C})$ ,  $N$  — натуральное число,  $2 \leq N \leq m$ , и  $\bar{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)} = (\bar{s}_{\mu\nu\tau}^{(q)})^*$ ,  $\bar{S}_{\nu\mu\tau}^{(qk)} = (\bar{S}_{\mu\nu\tau}^{(qk)})^*$ , при всех  $\nu \in \mathbb{Z}_+^{n_2}$ ,  $\mu \in \mathbb{Z}_+^{n_2}$ ,  $\tau \in \mathbb{Z}_+^{n_4}$ .

Рассмотрим нелинейное преобразование переменных  $(z, w, x, y) \rightarrow (\tilde{z}, \tilde{w}, \tilde{x}, \tilde{y})$  вида

$$\begin{aligned}\tilde{z}_s &= z_s + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} Z_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t) z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2}, \\ \tilde{w}_j &= w_j + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2}, \\ \tilde{x}_p &= x_p + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} X_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t) z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2}, \\ \tilde{y}_q &= y_q + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2},\end{aligned}\tag{3.2}$$

где  $Z_{\nu\mu\tau}^{(s)}, W_{\nu\mu\tau}^{(j)}, X_{\nu\mu\tau}^{(p)}, Y_{\nu\mu\tau}^{(q)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $2 \leq N \leq m$ . Коэффициенты  $X_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t), Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t)$  преобразования (3.2) удовлетворяют условиям

$$\left(X_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t)\right)^* = X_{\mu\nu\tau}^{(p)}(t), \quad \left(Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t)\right)^* = Y_{\mu\nu\tau}^{(q)}(t).$$

Отметим, что преобразование (3.2) обратимо в достаточно малой окрестности точки  $z = 0, w = 0, x = 0, y = 0$  и обратное преобразование имеет вид [15]

$$\begin{aligned}z_s &= \tilde{z}_s - \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} Z_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t) \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + O_{2N-1}, \\ w_j &= \tilde{w}_j - \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + O_{2N-1}, \\ x_p &= \tilde{x}_p - \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} X_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t) \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + O_{2N-1}, \\ y_q &= \tilde{y}_q - \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + O_{2N-1}.\end{aligned}\tag{3.3}$$

В новых переменных  $(\tilde{z}, \tilde{w}, \tilde{x}, \tilde{y})$  система дифференциальных уравнений с импульсным воздействием (2.3) принимает вид

$$\begin{aligned}\frac{d\tilde{z}_s}{dt} &= \lambda_s \tilde{z}_s + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \tilde{f}_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t) \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t \neq \tau_k, \\ \frac{d\tilde{w}_j}{dt} &= i\omega_j \tilde{w}_j + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \tilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t \neq \tau_k, \\ \frac{d\tilde{x}_p}{dt} &= \varkappa_p \tilde{x}_p + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \tilde{r}_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t) \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t \neq \tau_k, \\ \frac{d\tilde{y}_q}{dt} &= \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \tilde{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t \neq \tau_k,\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\tilde{z}_s(t+0) &= \varrho_s \tilde{z}_s(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \tilde{F}_{\nu\mu\tau}^{(sk)} \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t = \tau_k, \\
\tilde{w}_j(t+0) &= e^{i\beta_j} \tilde{w}_j(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \tilde{G}_{\nu\mu\tau}^{(jk)} \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t = \tau_k, \\
\tilde{x}_p(t+0) &= \rho_p \tilde{x}_p(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \tilde{R}_{\nu\mu\tau}^{(pk)} \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t = \tau_k, \\
\tilde{y}_q(t+0) &= \sigma_q \tilde{y}_q(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \tilde{S}_{\nu\mu\tau}^{(qk)} \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + O_{m+1}, \quad t = \tau_k,
\end{aligned} \tag{3.4}$$

где  $\tilde{f}_{\nu\mu\tau}^{(s)} \in P(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $\tilde{F}_{\nu\mu\tau}^{(sk)} \in P(\mathcal{T}, \mathbb{C})$ ,  $\tilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $\tilde{G}_{\nu\mu\tau}^{(jk)} \in P(\mathcal{T}, \mathbb{C})$ ,  $\tilde{r}_{\nu\mu\tau}^{(p)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $\tilde{R}_{\nu\mu\tau}^{(pk)} \in P(\mathcal{T}, \mathbb{C})$ ,  $\tilde{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $\tilde{S}_{\nu\mu\tau}^{(qk)} \in P(\mathcal{T}, \mathbb{C})$ .

Отметим, что коэффициенты исходной системы (2.3) при мономах порядка меньше  $N$  не изменяются при преобразовании этой системы к новым переменным, т.е. при  $|\nu| + |\mu| + |\tau| < N$ ,  $k \in \mathbb{N}$  справедливы равенства

$$\begin{aligned}
\tilde{f}_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t) &= f_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t), & \tilde{F}_{\nu\mu\tau}^{(sk)} &= F_{\nu\mu\tau}^{(sk)}, & \tilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) &= g_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t), & \tilde{G}_{\nu\mu\tau}^{(jk)} &= G_{\nu\mu\tau}^{(jk)}, \\
\tilde{r}_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t) &= r_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t), & \tilde{R}_{\nu\mu\tau}^{(pk)} &= R_{\nu\mu\tau}^{(pk)}, & \tilde{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) &= s_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t), & \tilde{S}_{\nu\mu\tau}^{(qk)} &= S_{\nu\mu\tau}^{(qk)}.
\end{aligned}$$

Рассмотрим подробно вопрос о формулах преобразования коэффициентов порядка  $N$  ( $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ ) при переходе от исходной системы (2.3) к системе (3.4). С учетом формул (2.3), (3.2) и (3.3) при  $t \neq \tau_k$  получим

$$\begin{aligned}
\frac{d\tilde{z}_s}{dt} &= \frac{dz_s}{dt} + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} \frac{dZ_{\nu\mu\tau}^{(s)}}{dt} z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + \\
&+ \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} Z_{\nu\mu\tau}^{(s)} \left[ \frac{dz^{\nu_1}}{dt} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + z^{\nu_1} \frac{d(z^*)^{\mu_1}}{dt} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + \right. \\
&+ z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} \frac{dw^{\nu_2}}{dt} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} \frac{d(w^*)^{\mu_2}}{dt} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + \\
&\left. + z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} \frac{dx^{\tau_1}}{dt} y^{\tau_2} + z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} \frac{dy^{\tau_2}}{dt} \right] + \dots
\end{aligned}$$

Очевидно, что

$$\begin{aligned}
\frac{dz^{\nu_1}}{dt} &= (\nu_1, \lambda) z^{\nu_1} + \dots, & \frac{d(z^*)^{\mu_1}}{dt} &= (\mu_1, \lambda^*) (z^*)^{\mu_1} + \dots, & \frac{dw^{\nu_2}}{dt} &= i(\nu_2, \omega) w^{\nu_2} + \dots, \\
\frac{d(w^*)^{\mu_2}}{dt} &= -i(\mu_2, \omega) (w^*)^{\mu_2} + \dots, & \frac{dx^{\tau_1}}{dt} &= (\varkappa, \tau_1) x^{\tau_1} + \dots, & \frac{dy^{\tau_2}}{dt} &= 0 + \dots,
\end{aligned}$$

где введены обозначения  $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_{n_1})^T$ ,  $\omega = (\omega_1, \dots, \omega_{n_2})^T$ ,  $\varkappa = (\varkappa_1, \dots, \varkappa_{n_3})^T$ .

Поэтому

$$\begin{aligned}
\frac{d\tilde{z}_s}{dt} &= \frac{dz_s}{dt} + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} \left[ \frac{dZ_{\nu\mu\tau}^{(s)}}{dt} + \left( (\nu_1, \lambda) + (\mu_1, \lambda^*) + i(\nu_2 - \mu_2, \omega) + (\varkappa, \tau_1) \right) Z_{\nu\mu\tau}^{(s)} \right] \times \\
&\quad \times z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + \dots = \lambda_s z_s + \\
&\quad + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} f_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t) z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2} + \\
&+ \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} \left[ \frac{dZ_{\nu\mu\tau}^{(s)}}{dt} + \left( (\nu_1, \lambda) + (\mu_1, \lambda^*) + i(\nu_2 - \mu_2, \omega) + (\varkappa, \tau_1) \right) Z_{\nu\mu\tau}^{(s)} \right] \times \\
&\quad \times \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + \dots = \lambda_s \tilde{z}_s + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} \left[ \frac{dZ_{\nu\mu\tau}^{(s)}}{dt} + \right. \\
&\quad \left. + \left( (\nu_1, \lambda) + (\mu_1, \lambda^*) + i(\nu_2 - \mu_2, \omega) + (\varkappa, \tau_1) - \lambda_s \right) Z_{\nu\mu\tau}^{(s)} + f_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t) \right] \times \\
&\quad \times \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + \dots = \\
&\quad = \lambda_s \tilde{z}_s + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} \tilde{f}_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t) \tilde{z}^{\nu_1} (\tilde{z}^*)^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1} \tilde{y}^{\tau_2} + \dots
\end{aligned}$$

Здесь и далее многоточие обозначает нелинейные слагаемые, порядок которых отличен от  $N$ .

Таким образом, коэффициенты нелинейного преобразования (3.2) при  $t \neq \tau_k$  удовлетворяют дифференциальному уравнению

$$\frac{dZ_{\nu\mu\tau}^{(s)}}{dt} + \left( (\nu_1, \lambda) + (\mu_1, \lambda^*) + i(\nu_2 - \mu_2, \omega) + (\varkappa, \tau_1) - \lambda_s \right) Z_{\nu\mu\tau}^{(s)} + f_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t) = \tilde{f}_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t), \quad (3.5)$$

$|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ . Рассмотрим связь коэффициентов исходной системы (2.3) и преобразованной системы (3.4) при  $t = \tau_k$

$$\begin{aligned}
\tilde{z}_s(t+0) &= z_s(t+0) + \\
&+ \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} Z_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t+0) z^{\nu_1}(t+0) (z^*(t+0))^{\mu_1} w^{\nu_2}(t+0) (w^*(t+0))^{\mu_2} \times \\
&\quad \times x^{\tau_1}(t+0) y^{\tau_2}(t+0) = \\
&= \varrho_s z_s(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} F_{\nu\mu\tau}^{(sk)} z^{\nu_1}(t) (z^*(t))^{\mu_1} w^{\nu_2}(t) (w^*(t))^{\mu_2} x^{\tau_1}(t) y^{\tau_2}(t) + \\
&+ \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} Z_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t+0) \varrho^{\nu_1} (\varrho^*)^{\mu_1} e^{i(\beta, \nu_2 - \mu_2)} \rho^{\tau_1} \sigma^{\tau_2} z^{\nu_1}(t) (z^*(t))^{\mu_1} \times \\
&\quad \times w^{\nu_2}(t) (w^*(t))^{\mu_2} x^{\tau_1}(t) y^{\tau_2}(t) + \dots = \\
&= \varrho_s \tilde{z}_s(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} \left[ F_{\nu\mu\tau}^{(sk)} + \varrho^{\nu_1} (\varrho^*)^{\mu_1} e^{i(\beta, \nu_2 - \mu_2)} \rho^{\tau_1} \sigma^{\tau_2} Z_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t+0) - \varrho_s Z_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t) \right] \times \\
&\quad \times \tilde{z}^{\nu_1}(t) (\tilde{z}^*(t))^{\mu_1} \tilde{w}^{\nu_2}(t) (\tilde{w}^*(t))^{\mu_2} \tilde{x}^{\tau_1}(t) \tilde{y}^{\tau_2}(t) + \dots
\end{aligned}$$

Здесь  $\varrho = (\varrho_1, \dots, \varrho_{n_1})^T$ ,  $\beta = (\beta_1, \dots, \beta_{n_2})^T$ ,  $\rho = (\rho_1, \dots, \rho_{n_3})^T$ ,  $\sigma = (\sigma_1, \dots, \sigma_{n_4})^T$ .

Следовательно, коэффициенты нелинейного преобразования (3.2) при  $t = \tau_k$  удовлетворяют уравнению

$$\varrho^{\nu_1} (\varrho^*)^{\mu_1} e^{i(\beta, \nu_2 - \mu_2)} \rho^{\tau_1} \sigma^{\tau_2} Z_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t+0) - \varrho_s Z_{\nu\mu\tau}^{(s)}(t) + F_{\nu\mu\tau}^{(sk)} = \widetilde{F}_{\nu\mu\tau}^{(sk)}, \quad (3.6)$$

$|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ . Отметим, что коэффициенты при мономах порядках  $M$ , ( $m \geq |\nu| + |\mu| + |\tau| = M > N$ ), преобразуются довольно сложным образом по формулам

$$\widetilde{f}_{\nu\mu\tau}^{(s)} = f_{\nu\mu\tau}^{(s)} + \widehat{f}_M[f, g, s, r], \quad F_{\nu\mu\tau}^{(s)} = F_{\nu\mu\tau}^{(s)} + \widehat{F}_M[F, G, S, R], \quad (3.7)$$

где  $\widehat{f}_M$  представляет собой полиномиальную функцию от коэффициентов  $f_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $g_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $s_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $r_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $|\nu'| + |\mu'| + |\tau'| < M$  исходной системы (2.3),  $\widehat{F}_M$  представляет собой полиномиальную функцию от коэффициентов  $F_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $G_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $S_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $R_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $|\nu'| + |\mu'| + |\tau'| < M$  исходной системы (2.3). Аналогичным образом, можно получить уравнения для остальных коэффициентов  $N$ -го порядка нелинейного преобразования (3.2):

$$\begin{aligned} \frac{dW_{\nu\mu\tau}^{(j)}}{dt} + [(\nu_1, \lambda) + (\mu_1, \lambda^*) + i(\nu_2 - \mu_2, \omega) + (\varkappa, \tau_1) - i\omega_j] W_{\nu\mu\tau}^{(j)} + g_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) &= \widetilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t), \quad t \neq \tau_k, \\ \varrho^{\nu_1} (\varrho^*)^{\mu_1} e^{i(\beta, \nu_2 - \mu_2)} \rho^{\tau_1} \sigma^{\tau_2} W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(\tau_k + 0) - e^{i\beta_j} W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(\tau_k) + G_{\nu\mu\tau}^{(jk)} &= \widetilde{G}_{\nu\mu\tau}^{(jk)}, \end{aligned} \quad (3.8)$$

$$\begin{aligned} \frac{dX_{\nu\mu\tau}^{(p)}}{dt} + [(\nu_1, \lambda) + (\mu_1, \lambda^*) + i(\nu_2 - \mu_2, \omega) + (\varkappa, \tau_1) - \varkappa_p] X_{\nu\mu\tau}^{(p)} + r_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t) &= \widetilde{r}_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t), \quad t \neq \tau_k, \\ \varrho^{\nu_1} (\varrho^*)^{\mu_1} e^{i(\beta, \nu_2 - \mu_2)} \rho^{\tau_1} \sigma^{\tau_2} X_{\nu\mu\tau}^{(p)}(\tau_k + 0) - \rho_p X_{\nu\mu\tau}^{(p)}(\tau_k) + R_{\nu\mu\tau}^{(pk)} &= \widetilde{R}_{\nu\mu\tau}^{(pk)}, \end{aligned} \quad (3.9)$$

$$\begin{aligned} \frac{dY_{\nu\mu\tau}^{(q)}}{dt} + [(\nu_1, \lambda) + (\mu_1, \lambda^*) + i(\nu_2 - \mu_2, \omega) + (\varkappa, \tau_1)] Y_{\nu\mu\tau}^{(q)} + s_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) &= \widetilde{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t), \quad t \neq \tau_k, \\ \varrho^{\nu_1} (\varrho^*)^{\mu_1} e^{i(\beta, \nu_2 - \mu_2)} \rho^{\tau_1} \sigma^{\tau_2} Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(\tau_k + 0) - \sigma_q Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(\tau_k) + S_{\nu\mu\tau}^{(qk)} &= \widetilde{S}_{\nu\mu\tau}^{(qk)}. \end{aligned} \quad (3.10)$$

Здесь  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ .

Коэффициенты порядка выше  $N$  ( $|\nu| + |\mu| + |\tau| = M$ ) преобразуются по формулам, аналогичным (3.7)

$$\widetilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) = g_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) + \widehat{g}_M[f, g, r, s], \quad \widetilde{G}_{\nu\mu\tau}^{(jk)} = G_{\nu\mu\tau}^{(jk)} + \widehat{G}_M[F, G, R, S], \quad (3.11)$$

$$\widetilde{r}_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t) = r_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t) + \widehat{r}_M[f, g, r, s], \quad \widetilde{R}_{\nu\mu\tau}^{(pk)} = R_{\nu\mu\tau}^{(pk)} + \widehat{R}_M[F, G, R, S], \quad (3.12)$$

$$\widetilde{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) = s_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) + \widehat{s}_M[f, g, r, s], \quad \widetilde{S}_{\nu\mu\tau}^{(qk)} = S_{\nu\mu\tau}^{(qk)} + \widehat{S}_M[F, G, R, S]. \quad (3.13)$$

Здесь  $\widehat{g}_M$ ,  $\widehat{r}_M$ ,  $\widehat{s}_M$  — представляют собой полиномиальные функции от коэффициентов  $f_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $g_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $s_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $r_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $|\nu'| + |\mu'| + |\tau'| < M$  исходной системы (2.3),  $\widehat{G}_M$ ,  $\widehat{R}_M$ ,  $\widehat{S}_M$  представляют собой полиномиальные функции от коэффициентов  $F_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $G_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $S_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $R_{\nu'\mu'\tau'}$ ,  $|\nu'| + |\mu'| + |\tau'| < M$  исходной системы (2.3).

Уравнения (3.5), (3.6), (3.9), (3.10) для коэффициентов нелинейного преобразования (3.2) позволяют рассмотреть вопрос о возможности исключения членов  $N$ -го порядка из преобразованной системы дифференциальных уравнений с импульсным воздействием (3.4). С этой целью установим условия существования функций  $Z_{\nu\mu\tau}^{(s)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $W_{\nu\mu\tau}^{(j)} \in$



$PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $X_{\nu\mu\tau}^{(p)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $Y_{\nu\mu\tau}^{(q)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ , удовлетворяющих уравнениям (3.5), (3.6), (3.9), (3.10), в которых  $\tilde{f}_{\nu\mu\tau}^{(s)} = 0$ ,  $\tilde{F}_{\nu\mu\tau}^{(sk)} = 0$ ,  $\tilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)} = 0$ ,  $\tilde{G}_{\nu\mu\tau}^{(jk)} = 0$ ,  $\tilde{r}_{\nu\mu\tau}^{(p)} = 0$ ,  $\tilde{R}_{\nu\mu\tau}^{(pk)} = 0$ ,  $\tilde{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)} = 0$ ,  $\tilde{S}_{\nu\mu\tau}^{(qk)} = 0$ . Поскольку

$$q_k = \left| e^{-[(\nu_1, \lambda) + (\mu_1, \lambda^*) + i(\nu_2 - \mu_2, \omega) + (\varkappa, \tau_1) - \lambda_s] \Delta \tau_k} \varrho_s \varrho^{-\nu_1} (\varrho^*)^{-\mu_1} e^{i(\beta, \nu_2 - \mu_2)} \rho^{-\tau_1} \sigma^{-\tau_2} \right| = \\ = e^{-[(\nu_1 + \mu_1, \Re \lambda) + (\varkappa, \tau_1) - \Re \lambda_s] (\tau_k - \tau_{k-1})} |\varrho_s| |\varrho|^{-\nu_1 - \mu_1} |\rho|^{-\tau_1},$$

где  $|\rho| = (|\rho_1|, |\rho_2|, \dots, |\rho_{n_2}|)$ ,  $|\varrho| = (|\varrho_1|, |\varrho_2|, \dots, |\varrho_{n_2}|)$ . Из условия  $|\nu_1| + |\mu_1| + |\tau_1| = 0$  следует, что  $0 < q_k \leq \eta_0 < 1$ . Следовательно, из включений  $f_{\nu\mu\tau}^{(s)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $F_{\nu\mu\tau}^{(sk)} \in P(\mathcal{T}, \mathbb{C})$  следует, что уравнение с импульсным воздействием (3.5), (3.6) имеет решение  $Z_{\nu\mu\tau}^{(s)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ .

Таким образом, преобразование (3.2) в этом случае позволяет в правых частях уравнений для комплексных некритических переменных  $z_j$  исключить члены вида  $k w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} y^{\tau_2}$ ,  $k \neq 0$ ,  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ , содержащие только критические переменные.

В случае, если  $|\nu_1| + |\mu_1| + |\tau_1| \neq 0$  будем считать, что  $Z_{\nu\mu\tau}^{(s)} = 0$  при  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ . Аналогично, рассматривая величину

$$|q_k| = \left| e^{-[(\nu_1, \lambda) + (\mu_1, \lambda^*) + i(\nu_2 - \mu_2, \omega) + (\varkappa, \tau_1) - i\omega_j] \Delta \tau_k} \right| |\varrho|^{-\nu_1 - \mu_1} |\rho|^{-\tau_1} = \\ = e^{-[(\nu_1 + \mu_1, \Re \lambda) + (\varkappa, \tau_1)] \Delta \tau_k} |\varrho|^{-\nu_1 - \mu_1} |\rho|^{-\tau_1},$$

нетрудно видеть, что  $|q_k| \geq \eta_0 > 1$  при  $|\nu_1| + |\mu_1| + |\tau_1| \neq 0$ . Таким образом, в правых частях уравнений для комплексных критических переменных  $w_j$ ,  $j = \overline{1, n_2}$  преобразование (3.2) позволяет исключить все мономы вида  $k z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2}$ ,  $k \in \mathbb{C}$ ,  $k \neq 0$ ,  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ ,  $|\nu_1| + |\mu_1| + |\tau_1| \neq 0$ . Другими словами, после преобразования (3.2) в правых частях соответствующих уравнений системы (3.4) для критических переменных  $w_j$  могут быть ненулевыми лишь члены вида  $k \tilde{w}^{\nu_2} (\tilde{w}^*)^{\mu_2} (\tilde{y})^{\tau_2}$ ,  $k \in \mathbb{C}$ ,  $k \neq 0$ ,  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ .

В случае, если  $|\nu_1| + |\mu_1| + |\tau_1| = 0$  будем считать, что соответствующий коэффициент  $W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) = 0$ ,  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ .

Аналогичные рассуждения, позволяют прийти к следующим выводам: функции  $X_{\nu\mu\tau}^{(p)}(t)$  можно подобрать так, чтобы в правых частях уравнений для действительных критических переменных  $x_p$  исключить все мономы вида  $k w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} y^{\tau_2}$ ,  $k \neq 0$ ,  $|\nu_2| + |\mu_2| + |\tau_2| = N$ , содержащие только критические переменные. В случае, если  $|\nu_1| + |\mu_1| + |\tau_1| \neq 0$ , полагаем  $X_{\nu\mu\tau}^{(p)} = 0$  при  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ . Также функции  $Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}$ ,  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$  можно подобрать таким образом, чтобы в правых частях уравнений для действительных критических переменных  $y_q$  исключить все мономы вида  $k z^{\nu_1} (z^*)^{\mu_1} w^{\nu_2} (w^*)^{\mu_2} x^{\tau_1} y^{\tau_2}$ ,  $k \neq 0$ ,  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ ,  $|\nu_1| + |\mu_1| + |\tau_1| \neq 0$ . Если же  $|\nu_1| + |\mu_1| + |\tau_1| = 0$ , то будем считать  $Y_{\nu\mu\tau}^{(q)} = 0$ ,  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ .

Подводя итоги приведенных выше результатов, приходим к выводу о существовании нелинейного преобразования  $\mathcal{Q}_N$ , приводящего (в некоторой достаточно малой окрестности состояния равновесия) нелинейную систему (2.3) к виду (3.4) и обладающему следующими свойствами:

1°. Преобразование  $\mathcal{Q}_N$  не изменяют членов порядка  $< N$ .

- 2°. Если  $f_{\nu\mu\tau}^{(s)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $g_{\nu\mu\tau}^{(j)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $r_{\nu\mu\tau}^{(p)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $s_{\nu\mu\tau}^{(q)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $2 \leq |\nu| + |\mu| + |\tau| \leq m$ , то выполняются включения  $\tilde{f}_{\nu\mu\tau}^{(s)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $\tilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $\tilde{r}_{\nu\mu\tau}^{(p)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $\tilde{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $2 \leq |\nu| + |\mu| + |\tau| \leq m$ .
- 3°. Если  $F_{\nu\mu\tau}^{(sk)}, G_{\nu\mu\tau}^{(sk)}, R_{\nu\mu\tau}^{(sk)}, S_{\nu\mu\tau}^{(sk)} \in P(\mathcal{T}, \mathbb{C})$ ,  $2 \leq |\nu| + |\mu| + |\tau| \leq m$ ,  $k \in \mathbb{N}$ , то  $\tilde{F}_{\nu\mu\tau}^{(sk)}, \tilde{G}_{\nu\mu\tau}^{(sk)}, \tilde{R}_{\nu\mu\tau}^{(sk)}, \tilde{S}_{\nu\mu\tau}^{(sk)} \in P(\mathcal{T}, \mathbb{C})$ ,  $2 \leq |\nu| + |\mu| + |\tau| \leq m$ ,  $k \in \mathbb{N}$ .
- 4°. Преобразованная система (3.4) в правых частях уравнений, определяющих эволюцию некритических переменных  $z_j$ ,  $x_p$ , не содержит мономов вида  $kw^\nu(w^*)^\mu y^\tau$ ,  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ ,  $k \neq 0$ .
- 5°. Преобразованная система (3.4) в правых частях уравнений, определяющих эволюцию критических переменных  $w_j$ ,  $y_q$ , не содержит мономов вида  $kz^{\nu_1}(z^*)^{\mu_1}w^{\nu_2}(w^*)^{\mu_2}x^{\tau_1}y^{\tau_2}$ ,  $|\nu_1| + |\mu_1| + |\tau_1| \neq 0$ ,  $k \neq 0$ ,  $|\nu| + |\mu| + |\tau| = N$ .
- 6°. Задача об устойчивости (асимптотической устойчивости) состояния равновесия  $z = 0$ ,  $w = 0$ ,  $x = 0$ ,  $y = 0$  системы (2.3) эквивалентна задаче об устойчивости (асимптотической устойчивости) состояния равновесия  $\tilde{z} = 0$ ,  $\tilde{w} = 0$ ,  $\tilde{x} = 0$ ,  $\tilde{y} = 0$  системы (3.4).

Свойства 1°-6° позволяют предложить следующий алгоритм упрощения системы дифференциальных уравнений с импульсным воздействием. Этот алгоритм аналогичен классическому алгоритму приведения к нормальной форме А. Пуанкаре [4, 15].

Сначала строится преобразование  $\mathcal{Q}_2$  со свойствами 1°-6° и применяется к системе (2.3), потом к полученной системе применяется преобразование  $\mathcal{Q}_3$ , и т.д. В результате применения к системе (2.3) композиции преобразований  $\mathcal{Q}_N \circ \mathcal{Q}_{N-1} \circ \dots \circ \mathcal{Q}_2$  получим систему дифференциальных уравнений вида

$$\begin{aligned}
\frac{dz_s}{dt} &= \lambda_s z_s + \mathfrak{f}_s(t, z, w, x, y) + O_{N+1}, \quad t \neq \tau_k, \\
\frac{dw_j}{dt} &= i\omega_j w_j + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N \bar{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) w^\nu (w^*)^\mu y^\tau + O_{N+1}, \quad t \neq \tau_k, \\
\frac{dx_p}{dt} &= \varkappa_p x_p + \mathfrak{r}_p(t, z, w, x, y) + O_{N+1}, \quad t \neq \tau_k, \\
\frac{dy_q}{dt} &= \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N \bar{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) w^\nu (w^*)^\mu y^\tau + O_{N+1}, \quad t \neq \tau_k, \\
z_s(t+0) &= \varrho_s z_s(t) + \mathfrak{F}_{sk}(z(t), w(t), x(t), y(t)) + O_{N+1}, \quad t = \tau_k, \\
w_j(t+0) &= e^{i\beta_j} w_j(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N \bar{G}_{\nu\mu\tau}^{(jk)} w^\nu(t) (w^*(t))^\mu y^\tau(t) + O_{N+1}, \quad t = \tau_k, \\
x_p(t+0) &= \rho_p x_p(t) + \mathfrak{R}_{pk}(z(t), w(t), x(t), y(t)) + O_{N+1}, \quad t = \tau_k, \\
y_q(t+0) &= \sigma_q y_q(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N \bar{S}_{\nu\mu\tau}^{(qk)} w^\nu(t) (w^*(t))^\mu y^\tau(t) + O_{N+1}, \quad t = \tau_k.
\end{aligned} \tag{3.14}$$

При этом функции  $f_s, r_p, \mathfrak{F}_{sk}, \mathfrak{R}_{pk}$  в достаточно малой окрестности состояния равновесия  $z = 0, w = 0, x = 0, y = 0$  удовлетворяют равномерно по  $t \in [a, \infty), k \in \mathbb{N}$  оценкам

$$\begin{aligned} |f_s(t, z, w, x, y)| &= O(\|z\|^2 + \|x\|^2 + \sqrt{\|z\|^2 + \|x\|^2} \sqrt{\|w\|^2 + \|y\|^2}), \\ |r_p(t, z, w, x, y)| &= O(\|z\|^2 + \|x\|^2 + \sqrt{\|z\|^2 + \|x\|^2} \sqrt{\|w\|^2 + \|y\|^2}), \\ |\mathfrak{F}_{sk}(z, w, x, y)| &= O(\|z\|^2 + \|x\|^2 + \sqrt{\|z\|^2 + \|x\|^2} \sqrt{\|w\|^2 + \|y\|^2}), \\ |\mathfrak{R}_{pk}(z, w, x, y)| &= O(\|z\|^2 + \|x\|^2 + \sqrt{\|z\|^2 + \|x\|^2} \sqrt{\|w\|^2 + \|y\|^2}). \end{aligned}$$

Последние неравенства позволяют установить теоремы о сведениях.

Рассмотрим модельную импульсную систему (3.1). Введем класс вспомогательных функций, которые далее будут применяться для исследования устойчивости критического положения равновесия  $z = 0, w = 0, x = 0, y = 0$  системы (2.3). Рассмотрим функцию вида

$$v(t, w, w^*, y) = \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^L p_{\nu\mu\tau}(t) w^\nu (w^*)^\mu y^\tau,$$

где  $p_{\nu\mu\tau} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $p_{\nu\mu\tau}(t) = p_{\nu\mu\tau}^*(t)$  при  $2 \leq |\nu| + |\mu| + |\tau| \leq L$ . Индуктивно определим функции  $v_l(t, w, w^*, y)$ ,  $l = 0, 1, \dots, \chi + 1$ ,  $t \in \Lambda$ . Положим  $v_0(t, w, w^*, y) = v(t, w, w^*, y)$  и, по индукции,

$$\begin{aligned} v_l(t, w, w^*, y) &= \frac{dv_{l-1}}{dt} \Big|_{(3.1)} = \frac{\partial v_{l-1}}{\partial t} + \left( \frac{\partial v_{l-1}}{\partial w} \right)^T (i\omega w + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N g_{\nu\mu\tau}(t) w^\nu (w^*)^\mu y^\tau) + \\ &+ \left( \frac{\partial v_{l-1}}{\partial w^*} \right)^T (i\omega w + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N g_{\nu\mu\tau}(t) w^\nu (w^*)^\mu y^\tau)^* + \left( \frac{\partial v_{l-1}}{\partial y} \right)^T \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N s_{\nu\mu\tau}(t) w^\nu (w^*)^\mu y^\tau. \end{aligned}$$

Полная разность функции  $v(t, w, w^*, y)$  вдоль решений системы (3.1) при  $t = \tau_k$  имеет вид

$$\begin{aligned} \Delta v \Big|_{(3.1)} (\tau_k, w, w^*, y) &= v \left( \tau_k + 0, e^{iB} w + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N G_{\nu\mu\tau}^{(k)} w^\nu (w^*)^\mu y^\tau, \right. \\ &\left. \left( e^{iB} w + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N G_{\nu\mu\tau}^{(k)} w^\nu (w^*)^\mu y^\tau \right)^*, \Xi w + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N S_{\nu\mu\tau}^{(k)} w^\nu (w^*)^\mu y^\tau \right) - v(\tau_k, w, w^*, y). \end{aligned}$$

Здесь  $\omega = \text{diag}(\omega_1, \dots, \omega_{n_2})$ ,  $B = \text{diag}(\beta_1, \dots, \beta_{n_2})$ ,  $\Xi = \text{diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_{n_4})$ . Для заданных натуральных чисел  $k, \chi$  определим выражение

$$\mathcal{V}_{k,\chi}^{(v)}(w, w^*, y) = - \sum_{l=1}^{\chi} (-1)^l \frac{(\tau_k - \tau_{k-1})^l}{l!} v_l(\tau_k, w, w^*, y) + \Delta v \Big|_{(3.1)} (\tau_k, w, w^*, y)$$

Относительно функции  $v(t, w, w^*, y)$  и системы (3.1) сделаем следующие предположения.

**Предположение 3.1.** Существуют связные окрестности  $D \subset \mathbb{C}^{n_2}$  точки  $w = 0$  и  $N \subset \mathbb{R}^{n_4}$  точки  $y = 0$  такие, что модельная система дифференциальных уравнений (3.1) удовлетворяет условиям:

- 1) существуют функции класса Хана  $a_1(\cdot)$ ,  $b_1(\cdot)$  такие, что при всех  $(t, w, w^*, y) \in \Lambda \times D \times D^* \times N$  выполняются неравенства

$$a_1(\sqrt{\|w\|^2 + \|y\|^2}) \leq v(t, w, w^*, y) \leq b_1(\sqrt{\|w\|^2 + \|y\|^2});$$

- 2) существует функция класса Хана  $c(\cdot)$  такая, что при всех  $(k, w, w^*, y) \in \mathbb{N} \times D \times D^* \times N$  выполняется неравенство

$$\mathcal{V}_{k,\chi}^{(v)}(w, w^*, y) \leq -c(\sqrt{\|w\|^2 + \|y\|^2});$$

- 3) существует функция класса Хана  $d(\cdot)$ , для которой существует верхняя производная Дини  $D^+d(\cdot)$  и при всех  $(t, w, w^*, y) \in \Lambda \times D \times D^* \times N$  выполняется неравенство

$$|v_{\chi+1}(t, w, w^*, y)| \leq d(\sqrt{\|w\|^2 + \|y\|^2});$$

- 4) существует положительная постоянная  $c_1 > 0$  такая, что при всех  $\gamma > 0$  функции  $c(\cdot)$  и  $d(\cdot)$  удовлетворяют при достаточно малых  $r$  соотношениям

$$|D^+d(r)| \leq c_1 r, \quad \lim_{r \rightarrow 0+0} \frac{r^{N+2}}{\sqrt{c(r)}} = 0, \quad \lim_{r \rightarrow 0+0} \frac{d(\gamma r)}{c(r)} = 0.$$

**Теорема 3.1.** *Предположим, что для модельной системы дифференциальных уравнений с импульсным воздействием (3.1) существует функция Ляпунова  $v(t, w, w^*, y)$  удовлетворяющая условиям предположения 3.1. Тогда критическое положение равновесия  $\zeta = 0$  системы дифференциальных уравнений с импульсным воздействием (2.1) равномерно асимптотически устойчиво.*

#### 4. Полунормальная форма модельной системы дифференциальных уравнений с импульсным воздействием

Теорема о сведении (теорема 3.1) позволяет свести исследование устойчивости системы дифференциальных уравнений с импульсным воздействием в критическом случае к вопросу о существовании вспомогательной функции Ляпунова, удовлетворяющей условиям теоремы 3.1 для модельной системы (т.е. системы, содержащей только критические переменные), которая имеет вид

$$\begin{aligned} \frac{dw_j}{dt} &= i\omega_j w_j + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \bar{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) w^\nu (w^*)^\mu y^\tau, \\ \frac{dy_q}{dt} &= \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \bar{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) w^\nu (w^*)^\mu y^\tau, \quad t \neq \tau_k, \\ w_j(t+0) &= e^{i\beta_j} w_j(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \bar{G}_{\nu\mu\tau}^{(jk)} w^\nu (w^*)^\mu y^\tau, \\ y_q(t+0) &= \sigma_q y_q(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \bar{S}_{\nu\mu\tau}^{(qk)} w^\nu (w^*)^\mu y^\tau, \quad t = \tau_k, \end{aligned} \tag{4.1}$$

где  $w \in \mathbb{C}^{n_2}$ ,  $y \in \mathbb{R}^{n_4}$ ,  $\omega_j \in \mathbb{R}$ ,  $\beta_j \in \mathbb{R}$ ,  $\sigma_q \in \{-1, +1\}$ ,  $f_{\nu\mu}^{(j)}, g_{\nu\mu}^{(q)} \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ ,  $G_{\nu\mu}^{(jk)}, F_{\nu\mu}^{(qk)} \in P(\mathcal{T}, \mathbb{C})$ ,  $j = \overline{1, n_2}$ ,  $q = \overline{1, n_4}$ ,  $k \in \mathbb{Z}_+$ .

В настоящем параграфе укажем некоторый способ упрощения модельной системы с импульсным воздействием. Предварительное применение этого подхода приводит в дальнейшем исследовании к менее громоздким формулам, чем в общем случае. Сущность предложенного упрощения модельной системы (4.1) сводится к преобразованию непрерывной или дискретной компонент системы к нормальной форме.

В качестве примера рассмотрим преобразование, приводящее дискретную компоненту системы к нормальной форме.

Введем нелинейную замену переменных

$$\begin{aligned}\tilde{w} &= w + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} W_{\nu\mu\tau}(t)w^\nu(w^*)^\mu y^\tau \\ \tilde{y} &= y + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} Y_{\nu\mu\tau}(t)w^\nu(w^*)^\mu y^\tau,\end{aligned}\tag{4.2}$$

где  $2 \leq N \leq m$ ,  $W_{\nu\mu\tau}(t)$  — кусочно-постоянные функции класса  $PC(\Lambda, \mathbb{C})$  с интервалами постоянства  $(\tau_k, \tau_{k+1}]$ ,  $k \in \mathbb{Z}_+$ .

Отметим некоторые очевидные свойства преобразования переменных (4.2):

1°. Преобразование (4.2) не изменяет членов порядка  $< N$ .

2°. Преобразование (4.2) не меняет существа задачи об устойчивости критического состояния равновесия  $w = 0$ ,  $y = 0$  системы (4.1).

Если  $t \neq \tau_k$ , то система (4.1) в новых переменных  $(\tilde{w}, \tilde{y})$  имеет вид

$$\begin{aligned}\frac{d\tilde{w}_j}{dt} &= i\omega_j\tilde{w}_j + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \tilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t)\tilde{w}^\nu(\tilde{w}^*)^\mu \tilde{y}^\tau + O_{m+1}, \\ \frac{d\tilde{y}_q}{dt} &= \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^m \tilde{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t)\tilde{w}^\nu(\tilde{w}^*)^\mu \tilde{y}^\tau + O_{m+1}.\end{aligned}$$

Здесь  $w_j \in \mathbb{C}$ ,  $\tilde{f}_{\nu\mu\tau}^{(j)} \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$ ,  $y_q \in \mathbb{R}$ ,  $\tilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(q)} \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$ . В соответствии со свойством 1°, выполняются равенства

$$\tilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) = g_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t), \quad 2 \leq |\nu| + |\mu| + |\tau| < N,$$

$$\tilde{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) = s_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t), \quad 2 \leq |\nu| + |\mu| + |\tau| < N.$$

Остальные коэффициенты  $\tilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t)$ ,  $\tilde{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t)$  представляют собой полиномиальные функции коэффициентов исходной системы  $g_{\nu'\mu'\tau'}^{(j)}(t)$ ,  $s_{\nu'\mu'\tau'}^{(q)}(t)$ ,  $|\nu'| + |\mu'| + |\tau'| < |\nu| + |\mu| + |\tau|$ . При этом имеют место включения  $\tilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t)$ ,  $\tilde{s}_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) \in PC(\Lambda, \mathbb{C})$ .

Если  $t = \tau_k$ , то система (4.1) в новых переменных  $(\tilde{w}, \tilde{y})$  преобразуется к виду

$$\begin{aligned} \tilde{w}(t+0) &= w_j(t+0) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t+0)w^\nu(t+0)(w^*(t+0))^\mu y^\tau(t+0) = \\ &= e^{i\beta_j} w_j(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} G_{\nu\mu\tau}^{(jk)} w^\nu(t)(w^*(t))^\mu y^\tau(t) + \\ &+ \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t+0)e^{i(\beta, \nu-\mu)} \sigma^\tau w^\nu(t)(w^*(t))^\mu y^\tau(t) + \dots = \\ &= e^{i\beta_j} \tilde{w}_j(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} (G_{\nu\mu\tau}^{(jk)} - e^{i\beta_j} W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) + e^{i(\beta, \nu-\mu)} \sigma^\tau W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t+0)) \times \\ &\quad \times \tilde{w}^\nu(t)(\tilde{w}^*(t))^\mu \tilde{y}^\tau(t) + \dots, \end{aligned}$$

где точками обозначены не выписанные члены, порядок которых отличен от  $N$ .

Аналогично,

$$\begin{aligned} \tilde{y}(t+0) &= y_q(t+0) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t+0)w^\nu(t+0)(w^*(t+0))^\mu y^\tau(t+0) = \\ &= \sigma_q y_q(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} S_{\nu\mu\tau}^{(qk)} w^\nu(t)(w^*(t))^\mu y^\tau(t) + \\ &+ \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t+0)e^{i(\beta, \nu-\mu)} \sigma^\tau w^\nu(t)(w^*(t))^\mu y^\tau(t) + \dots = \\ &= \sigma_q \tilde{y}_q(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=N} (S_{\nu\mu\tau}^{(qk)} - \sigma_q Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) + e^{i(\beta, \nu-\mu)} \sigma^\tau Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t+0)) \times \\ &\quad \times \tilde{w}^\nu(t)(\tilde{w}^*(t))^\mu \tilde{y}^\tau(t) + \dots \end{aligned}$$

Функции  $W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t)$ ,  $Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t)$  постараемся выбрать так, чтобы

$$Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(\tau_k+0) - \sigma_q \sigma^{-\tau} e^{-i(\beta, \nu-\mu)} Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(\tau_k) = e^{-i(\beta, \nu-\mu)} S_{\nu\mu\tau}^{(qk)}, \quad (4.3)$$

$$W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(\tau_k+0) - e^{i[\beta_j - (\beta, \nu-\mu)]} \sigma^{-\tau} W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(\tau_k) = e^{i(\beta, \nu-\mu)} G_{\nu\mu\tau}^{(jk)}. \quad (4.4)$$

Очевидно, что уравнения (4.3)–(4.4) не всегда разрешимы в классе функций  $PC(\Lambda, \mathbb{C})$ .

**Определение 4.1.** Моном  $S_{\nu\mu\tau}^{(qk)} w^\nu(w^*)^\mu y^\tau$  (соответственно  $G_{\nu\mu\tau}^{(jk)} w^\nu(w^*)^\mu y^\tau$ ) в  $j$ -том уравнении (4.1) называется *нерезонансным* мономом порядка  $|\nu| + |\mu| + |\tau|$ , если уравнение (4.3) (соответственно уравнение (4.4)) имеет решение  $\{Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(\tau_k+0)\}_{k=1}^\infty \in P(\mathcal{T}, \mathbb{C})$  (соответственно  $\{W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(\tau_k+0)\}_{k=1}^\infty \in P(\mathcal{T}, \mathbb{C})$ ).

**Определение 4.2.** Моном  $S_{\nu\mu\tau}^{(qk)} w^\nu(w^*)^\mu y^\tau$  (соответственно,  $G_{\nu\mu\tau}^{(jk)} w^\nu(w^*)^\mu y^\tau$ ) называется *резонансным* мономом порядка  $|\nu| + |\mu| + |\tau|$ , если уравнение (4.3) (соответственно, уравнение (4.4)) не имеет решений  $\{Y_{\nu\mu\tau}^{(q)}(\tau_k+0)\}_{k=1}^\infty$  принадлежащих классу  $P(\mathcal{T}, \mathbb{C})$  (соответственно,  $\{W_{\nu\mu\tau}^{(j)}(\tau_k+0)\}_{k=1}^\infty \in P(\mathcal{T}, \mathbb{C})$ ).

**Определение 4.3.** Резонансный моном  $G_{\nu\mu\tau}^{(jk)} w^\nu(w^*)^\mu y^\tau$  (соответственно,  $S_{\nu\mu\tau}^{(qk)} w^\nu(w^*)^\mu y^\tau$ ) называется *тождественно резонансным* мономом порядка  $|\nu| + |\mu| + |\tau|$ , если равенство  $e^{i(\beta_j - (\beta, \nu-\mu))} = 1$  выполняется независимо от  $\beta$  (соответственно,  $\sigma^{-\tau} e^{-i(\beta, \nu-\mu)} = 1$  независимо от  $\beta$  и  $\sigma$ ).

Отметим, что если моном  $G_{\nu\mu\tau}^{(jk)} w^\nu (w^*)^\mu y^\tau$  (соответственно,  $S_{\nu\mu\tau}^{(qk)} w^\nu (w^*)^\mu y^\tau$ ) является нерезонансным, то новые переменные  $\tilde{w}, \tilde{y}$  можно выбрать так, что в новых переменных этот моном отсутствует.

Обозначим через  $\mathfrak{G}_N$ ,  $2 \leq N \leq m$ , преобразование переменных (2.3). Применяя последовательно к системе (4.1) преобразования  $\mathfrak{G}_2, \mathfrak{G}_3, \dots, \mathfrak{G}_N$ , приводим систему (4.1) в некоторой достаточно малой окрестности состояния равновесия  $\tilde{w} = 0, \tilde{y} = 0$  к виду

$$\begin{aligned} \frac{d\tilde{w}_j}{dt} &= i\omega_j \tilde{w}_j + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N \tilde{g}_{\nu\mu\tau}^{(j)}(t) \tilde{w}^\nu (\tilde{w}^*)^\mu \tilde{y}^\tau + O_{N+1}, \\ \frac{d\tilde{y}_q}{dt} &= \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^N s_{\nu\mu\tau}^{(q)}(t) \tilde{w}^\nu (\tilde{w}^*)^\mu \tilde{y}^\tau + O_{N+1}, \quad t \neq \tau_k \\ \tilde{w}_j(t+0) &= e^{i\beta_j} \tilde{w}_j(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^{N'} \tilde{G}_{\nu\mu\tau}^{(jk)} \tilde{w}^\nu (\tilde{w}^*)^\mu \tilde{y}^\tau + O_{N+1}, \\ \tilde{y}_q(t+0) &= \sigma_q \tilde{y}_q(t) + \sum_{|\nu|+|\mu|+|\tau|=2}^{N'} \tilde{S}_{\nu\mu\tau}^{(qk)} \tilde{w}^\nu (\tilde{w}^*)^\mu \tilde{y}^\tau + O_{N+1}, \quad t = \tau_k, \end{aligned} \quad (4.5)$$

где штрих возле знака суммирования означает, что сумма содержит лишь резонансные мономы.

Система дифференциальных уравнений с импульсным воздействием (4.5) называется *полунормальной* формой модельной системы дифференциальных уравнений с импульсным воздействием.

Далее ограничимся рассмотрением модельных систем, которые приведены к полунормальной форме. Такое предположение приводит к некоторому упрощению дальнейших вычислений, но отнюдь не является принципиальным и может быть опущено.

## 5. Случай одной действительной критической переменной

Рассмотрим простейший критический случай, когда есть лишь одна критическая переменная и она является действительной. Модельное уравнение с импульсным воздействием имеет вид

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} &= \sum_{\tau=2}^N s_\tau(t) y^\tau, \quad t \neq \tau_k, \\ y(t+0) &= \sigma y(t) + \sum_{\tau=2}^N S_\tau^{(k)} y^\tau(t), \quad t = \tau_k, \end{aligned} \quad (5.1)$$

где  $y \in \mathbb{R}$ ,  $s_\tau \in PC(\Lambda; \mathbb{R})$ ,  $\sigma \in \{-1, +1\}$ ,  $S_\tau^{(k)} \in P(\mathcal{T}; \mathbb{R})$ ,  $N$  — натуральное число.

Ограничимся случаем, когда  $N = 5$ , поскольку общий случай существенно не отличается от рассматриваемого ниже. Сначала рассмотрим случай, когда  $\sigma = -1$  и введем вспомогательную функцию

$$v(t, y) = y^2 + \sum_{s=3}^5 p_s(t) y^s.$$

Полная производная вспомогательной функции  $v(t, y)$  вдоль решений модельного уравнения (5.1) при  $t \neq \tau_k$  имеет вид

$$\begin{aligned} \frac{dv}{dt} \Big|_{(5.1)} = & \left( \frac{dp_3}{dt} + 2s_2(t) \right) y^3 + \left( \frac{dp_4}{dt} + 2s_3(t) + 3p_3(t)s_2(t) \right) y^4 + \left( \frac{dp_5}{dt} + 2s_4(t) + \right. \\ & \left. + 3p_3(t)s_3(t) + 4p_4(t)s_2(t) \right) y^5 + \left( \frac{dp_6}{dt} + 2s_5(t) + 3p_3(t)s_4(t) + 4p_4(t)s_3(t) + \right. \\ & \left. + 5p_5(t)s_2(t) \right) y^6 + O(|y|^7). \end{aligned} \quad (5.2)$$

Относительно функций  $g_\tau(t)$ ,  $\tau = \overline{2, 5}$  сделаем дополнительное предположение

**Предположение 5.1.** Существуют постоянные  $\psi_\tau$ ,  $\tau = \overline{3, N+1}$  такие, что функции

$$\begin{aligned} p_3(t) &= \psi_3 t - 2 \int_a^t s_2(s) ds, & p_4(t) &= \psi_4 t - \int_a^t (2s_3(s) + 3p_3(s)s_2(s)) ds, \\ p_5(t) &= \psi_5 t - \int_a^t (2s_4(s) + 3p_3(s)s_3(s) + 4p_4(s)s_2(s)) ds, \\ p_6(t) &= \psi_6 t - \int_a^t (2s_5(s) + 3p_3(s)s_4(s) + 4p_4(s)s_3(s) + 5p_5(s)s_2(s)) ds \end{aligned}$$

ограничены на интервале  $[a, \infty)$ . В этом случае, очевидно, что

$$\begin{aligned} \psi_3 &= \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{2}{t} \int_a^t s_2(s) ds, & \psi_4 &= \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \int_a^t (2s_3(s) + 3p_3(s)s_2(s)) ds, \\ \psi_5 &= \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \int_a^t (2s_4(s) + 3p_3(s)s_3(s) + 4p_4(s)s_2(s)) ds, \\ \psi_6 &= \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \int_a^t (2s_5(s) + 3p_3(s)s_4(s) + 4p_4(s)s_3(s) + 5p_5(s)s_2(s)) ds. \end{aligned}$$

Из предположения 5.1 следует, что полная производная вспомогательной функции  $v(t, y)$  вдоль решений модельного уравнения (5.1) имеет при  $t \neq \tau_k$  вид

$$\frac{dv}{dt} \Big|_{(5.1)} = \psi_3 y^3 + \psi_4 y^4 + \psi_5 y^5 + \psi_6 y^6 + O(|y|^7). \quad (5.3)$$

Оценим первую разность вспомогательной функции  $v(t, y)$  вдоль решений модельного



уравнения (5.1) при  $t = \tau_k$ :

$$\begin{aligned} v(\tau_k + 0, y(\tau_k + 0)) - v(\tau_k, y(\tau_k)) = & \left( -2S_2^{(k)} - 2p_3(\tau_k) \right) y^3 + \left( -2S_3^{(k)} + (S_2^{(k)})^2 + \right. \\ & \left. + 2p_3(\tau_k)S_2^{(k)} \right) y^4 + \left( -2S_4^{(k)} + 3p_3(\tau_k)S_3^{(k)} - 3p_3(\tau_k)(S_2^{(k)})^2 - 4p_4(\tau_k)S_2^{(k)} - \right. \\ & \left. - 2p_5(\tau_k) \right) y^5 + \left( -2S_5^{(k)} + (S_3^{(k)})^2 + 3p_3(\tau_k)S_4^{(k)} - 6S_2^{(k)}S_3^{(k)} + \right. \\ & \left. + (S_2^{(k)})^3 - 4p_4(\tau_k)S_3^{(k)} + 6p_4(\tau_k)(S_2^{(k)})^2 + 5p_5(\tau_k)S_2^{(k)} \right) y^6 + O(|y|^7). \end{aligned} \quad (5.4)$$

Теорема о сведении (теорема 3.1) позволяет установить следующие условия асимптотической устойчивости критического состояния равновесия  $\zeta = 0$  системы (2.1):

$$S_2^{(k)} + p_3(\tau_k) = 0, \quad \psi_3 = 0, \quad \sup_k \left( \psi_4(\tau_k - \tau_{k-1}) - 2S_3^{(k)} + (S_2^{(k)})^2 + 2p_3(\tau_k)S_2^{(k)} \right) < 0.$$

В случае дополнительного вырождения

$$\begin{aligned} \sup_k \left( \psi_4(\tau_k - \tau_{k-1}) - 2S_3^{(k)} + (S_2^{(k)})^2 + 2p_3(\tau_k)S_2^{(k)} \right) = 0, \\ \psi_4 = \psi_5 = 0, \quad -2S_4^{(k)} + 3p_3(\tau_k)S_3^{(k)} - 3p_3(\tau_k)(S_2^{(k)})^2 - 4p_4(\tau_k)S_2^{(k)} - 2p_5(\tau_k) = 0 \end{aligned}$$

условие асимптотической устойчивости критического состояния равновесия  $\zeta = 0$  системы (2.1) имеет вид

$$\begin{aligned} \sup_k \left( \psi_6(\tau_k - \tau_{k-1}) - 2S_5^{(k)} + (S_3^{(k)})^2 + 3p_3(\tau_k)S_4^{(k)} - 6S_2^{(k)}S_3^{(k)} + (S_2^{(k)})^3 - \right. \\ \left. - 4p_4(\tau_k)S_3^{(k)} + 6p_4(\tau_k)(S_2^{(k)})^2 + 5p_5(\tau_k)S_2^{(k)} \right) < 0. \end{aligned}$$

Рассмотрим случай, когда  $\sigma = 1$ . Очевидно, что достаточно вычислить первую разность вспомогательной функции  $v(t, y)$  при  $t \neq \tau_k$  вдоль решений модельного уравнения (5.1):

$$\begin{aligned} v(\tau_k + 0, y(\tau_k + 0)) - v(\tau_k, y(\tau_k)) = & 2S_2^{(k)} y^3 + \left( 2S_3^{(k)} + 3p_3(\tau_k)S_2^{(k)} \right) y^4 + \left( 2S_4^{(k)} + \right. \\ & \left. + 2S_2^{(k)}S_3^{(k)} + 3p_3(\tau_k)S_3^{(k)} + 3p_3(\tau_k)(S_2^{(k)})^2 + 4p_4(\tau_k)S_2^{(k)} \right) y^5 + \left( 2S_5^{(k)} + 2S_2^{(k)}S_4^{(k)} + \right. \\ & \left. + 3p_3(\tau_k)S_4^{(k)} + 6S_2^{(k)}S_3^{(k)}p_3(\tau_k) + p_3(\tau_k)(S_2^{(k)})^3 + 4p_4(\tau_k)S_3^{(k)} + 6p_4(\tau_k)(S_2^{(k)})^2 \right) y^6 + O(|y|^7). \end{aligned}$$

Теорема о сведении позволяет установить следующие условия асимптотической устойчивости критического состояния равновесия  $\zeta = 0$  системы (2.1)

$$S_2^{(k)} = 0, \quad \psi_3 = 0, \quad \sup_k \left( \psi_4(\tau_k - \tau_{k-1}) - 2S_3^{(k)} + (S_2^{(k)})^2 + 2p_3(\tau_k)S_2^{(k)} \right) < 0.$$

В случае дополнительного вырождения

$$\begin{aligned} 2S_4^{(k)} + 2S_2^{(k)}S_3^{(k)} + 3p_3(\tau_k)S_3^{(k)} + 3p_3(\tau_k)(S_2^{(k)})^2 + 4p_4(\tau_k)S_2^{(k)} = 0, \\ \psi_3 = \psi_4 = 0, \quad 2S_3^{(k)} + 3p_3(\tau_k)S_2^{(k)} = 0 \end{aligned}$$

условия асимптотической устойчивости критического состояния равновесия  $\zeta = 0$  системы (2.1) имеют вид

$$\sup_k \left( \psi_6(\tau_k - \tau_{k-1}) + 2S_5^{(k)} + 2S_2^{(k)} S_4^{(k)} + 3p_3(\tau_k) S_4^{(k)} + 6S_2^{(k)} S_3^{(k)} p_3(\tau_k) + \right. \\ \left. + p_3(\tau_k) (S_2^{(k)})^3 + 4p_4(\tau_k) S_3^{(k)} + 6p_4(\tau_k) (S_2^{(k)})^2 \right) < 0.$$

## 6. Случай одной комплексной критической переменной

Теорема о сведении позволяет свести исследования этого критического случая к исследованию модельного дифференциального уравнения с импульсным воздействием

$$\frac{dw}{dt} = i\omega w + \sum_{\nu+\mu=2}^3 g_{\nu\mu}(t) w^\nu (w^*)^\mu, \quad t \neq \tau_k, \\ w(t+0) = e^{i\beta} w(t) + \sum_{\nu+\mu=2}^3 G_{\nu\mu}^{(k)} w^\nu(t) (w^*(t))^\mu, \quad t = \tau_k, \quad (6.1)$$

где  $w \in \mathbb{C}$ ,  $\omega \in \mathbb{R}$ ,  $\beta \in \mathbb{R}$ ,  $\nu, \mu \in \mathbb{Z}_+$ ,  $g_{\nu\mu} \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$ ,  $G_{\nu\mu}^{(k)} \in P(\mathcal{T}; \mathbb{C})$ .

Изучим вопрос о существовании вспомогательной функции Ляпунова для модельного уравнения (6.1), ограничиваясь при этом случаем  $N = 3$  без дополнительных вырождений.

Рассмотрим нелинейную замену переменных вида

$$\eta = w + \sum_{\nu+\mu=2}^3 W_{\nu\mu}(t) w^\nu (w^*)^\mu, \quad (6.2)$$

где  $\eta \in \mathbb{C}$ ,  $W_{\nu\mu}(t)$  — кусочно-постоянная функция, приводящая уравнение (6.2) к полунормальной форме

$$\frac{d\eta}{dt} = i\omega\eta + \sum_{\nu+\mu=2}^3 \tilde{g}_{\nu\mu}(t) \eta^\nu (\eta^*)^\mu + O(|\eta|^3), \quad t \neq \tau_k, \\ \eta(t+0) = e^{i\beta} \eta(t) + \tilde{G}_{21}^{(k)} \eta(t) |\eta(t)|^2 + O(|\eta|^3), \quad t = \tau_k. \quad (6.3)$$

Очевидно, что достаточно построить функцию Ляпунова для уравнения (6.3). Рассмотрим функцию

$$v(t, \eta, \eta^*) = |\eta|^2 + \sum_{\nu+\mu=3}^4 p_{\nu\mu}(t) \eta^\nu (\eta^*)^\mu, \quad (6.4)$$

где  $p_{\nu\mu} \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$ ,  $p_{\nu\mu}^*(t) = p_{\mu\nu}(t)$ .

Полная производная функции (6.4) вдоль решений уравнения (6.3) при  $t \neq \tau_k$  имеет вид

$$\frac{dv}{dt} \Big|_{(6.3)} = \left( \frac{dp_{30}}{dt} + 3i\omega p_{30} + \tilde{g}_{02}^*(t) \right) \eta^3 + \left( \frac{dp_{21}}{dt} + i\omega p_{21} + \tilde{g}_{20}(t) + \tilde{g}_{11}^*(t) \right) \eta^2 \eta^* +$$

$$\begin{aligned}
& + \left( \frac{dp_{12}}{dt} - i\omega p_{12} + \tilde{g}_{11}(t) + \tilde{g}_{20}^*(t) \right) \eta (\eta^*)^2 + \left( \frac{dp_{03}}{dt} - 3i\omega p_{03} + \tilde{g}_{02}^*(t) \right) (\eta^*)^3 + \\
& + \left( \frac{dp_{40}}{dt} + 4i\omega p_{40} + \tilde{g}_{03}^*(t) + p_{21}(t)\tilde{g}_{02}(t) + 3p_{30}(t)\tilde{g}_{20}(t) \right) \eta^4 + \left( \frac{dp_{31}}{dt} + 2i\omega p_{31} + \tilde{g}_{30}(t) + \right. \\
& \quad \left. + \tilde{g}_{12}^*(t) + 3p_{30}(t)\tilde{g}_{11}(t) + 2p_{21}(t)\tilde{g}_{20}(t) + p_{21}(t)\tilde{g}_{11}^*(t) + 2p_{12}(t)\tilde{g}_{02}^*(t) \right) \eta^3 \eta^* + \\
& + \left( \frac{dp_{22}}{dt} + \tilde{g}_{21}(t) + \tilde{g}_{21}^*(t) + 3p_{30}(t)\tilde{g}_{02}(t) + 2p_{21}(t)\tilde{g}_{11}(t) + p_{21}(t)\tilde{g}_{20}^*(t) + p_{12}(t)\tilde{g}_{20}(t) + \right. \\
& \quad \left. + 2p_{12}\tilde{g}_{11}^*(t) + 3p_{03}(t)\tilde{g}_{02}^*(t) \right) |\eta|^4 + \left( \frac{dp_{13}}{dt} - 2i\omega p_{13} + \tilde{g}_{12}(t) + \tilde{g}_{30}^*(t) + 2p_{21}(t)\tilde{g}_{02}(t) + \right. \\
& \quad \left. + p_{12}(t)\tilde{g}_{11}(t) + 2p_{12}(t)\tilde{g}_{20}^*(t) + 3p_{03}(t)\tilde{g}_{11}^*(t) \right) \eta (\eta^*)^3 + \left( \frac{dp_{04}}{dt} - 4i\omega p_{04} + \tilde{g}_{03}(t) + \right. \\
& \quad \left. + p_{12}(t)\tilde{g}_{02}(t) + 3p_{03}(t)\tilde{g}_{20}^*(t) \right) (\eta^*)^4 + O(\|\eta\|^5).
\end{aligned}$$

Функции  $p_{\nu\mu}(t)$ ,  $\nu + \mu = 3, 4$  выберем так, чтобы при  $t \neq \tau_k$  выполнялись равенства

$$\frac{dp_{30}}{dt} + 3i\omega p_{30} + \tilde{g}_{02}^*(t) = 0, \quad (6.5)$$

$$\frac{dp_{21}}{dt} + i\omega p_{21} + \tilde{g}_{20}(t) + \tilde{g}_{11}^*(t) = 0, \quad (6.6)$$

$$\frac{dp_{12}}{dt} - i\omega p_{12} + \tilde{g}_{11}(t) + \tilde{g}_{20}^*(t) = 0, \quad (6.7)$$

$$\frac{dp_{03}}{dt} - 3i\omega p_{03} + \tilde{g}_{02}(t) = 0, \quad (6.8)$$

$$\frac{dp_{40}}{dt} + 4i\omega p_{40} + \tilde{g}_{03}^*(t) + p_{21}(t)\tilde{g}_{02}^*(t) + 3p_{30}(t)\tilde{g}_{20}(t) = 0, \quad (6.9)$$

$$\begin{aligned} \frac{dp_{31}}{dt} + 2i\omega p_{31} + \tilde{g}_{30}(t) + \tilde{g}_{12}^*(t) + 3p_{30}(t)\tilde{g}_{11}(t) + 2p_{21}(t)\tilde{g}_{20}(t) + \\ + p_{21}(t)\tilde{g}_{11}^*(t) + 2p_{12}(t)\tilde{g}_{02}^*(t) = 0, \end{aligned} \quad (6.10)$$

$$\begin{aligned} \frac{dp_{13}}{dt} - 2i\omega p_{13} + \tilde{g}_{12}(t) + \tilde{g}_{30}^*(t) + 2p_{21}(t)\tilde{g}_{02}(t) + p_{12}(t)\tilde{g}_{11}(t) + \\ + 2p_{12}(t)\tilde{g}_{20}^*(t) + 3p_{03}(t)\tilde{g}_{11}^*(t) = 0, \end{aligned} \quad (6.11)$$

$$\frac{dp_{04}}{dt} - 4i\omega p_{04} + \tilde{g}_{03}(t) + p_{12}(t)\tilde{g}_{02}(t) + 3p_{03}(t)\tilde{g}_{20}^*(t) = 0. \quad (6.12)$$

Тогда полная производная функции  $v(t, \eta, \eta^*)$  вдоль решений системы (6.3) принимает вид

$$\begin{aligned} \frac{dv}{dt} \Big|_{(6.3)} = \left( \frac{dp_{22}}{dt} + \tilde{g}_{21}(t) + \tilde{g}_{21}^*(t) + 3p_{30}(t)\tilde{g}_{02}(t) + 2p_{21}(t)\tilde{g}_{11}(t) + p_{21}(t)\tilde{g}_{20}^*(t) + \right. \\ \left. + p_{12}(t)\tilde{g}_{20}(t) + 2p_{12}\tilde{g}_{11}^*(t) + 3p_{03}(t)\tilde{g}_{02}^*(t) \right) |\eta|^4 + o(|\eta|^4). \end{aligned} \quad (6.13)$$

Выражение (6.13) называется *нормальной формой* производной функции  $v(t, \eta, \eta^*)$ .

Для разности вспомогательной функции  $v(t, \eta, \eta^*)$  вдоль решений системы (6.3) при  $t = \tau_k$  имеет место равенство

$$\begin{aligned} v(\tau_k + 0, \eta(\tau_k + 0), \eta^*(\tau_k + 0)) - v(\tau_k, \eta(\tau_k), \eta^*(\tau_k)) = & \left( p_{30}(\tau_k + 0)e^{3i\beta} - p_{30}(\tau_k) \right) \eta^3 + \\ & + \left( p_{21}(\tau_k + 0)e^{i\beta} - p_{21}(\tau_k) \right) \eta^2 \eta^* + \left( p_{12}(\tau_k + 0)e^{-i\beta} - p_{12}(\tau_k) \right) \eta (\eta^*)^2 + \\ & + \left( p_{03}(\tau_k + 0)e^{-3i\beta} - p_{03}(\tau_k) \right) (\eta^*)^3 + \left( p_{40}(\tau_k + 0)e^{4i\beta} - p_{40}(\tau_k) \right) \eta^4 + \\ & + \left( p_{31}(\tau_k + 0)e^{2i\beta} - p_{31}(\tau_k) \right) \eta^3 \eta^* + \left( p_{22}(\tau_k + 0) - p_{22}(\tau_k) + 2\Re G_{21}^{(k)} \right) |\eta|^4 + \\ & + \left( p_{13}(\tau_k + 0)e^{-2i\beta} - p_{13}(\tau_k) \right) \eta (\eta^*)^3 + \left( p_{04}(\tau_k + 0)e^{-4i\beta} - p_{04}(\tau_k) \right) (\eta^*)^4 + o(|\eta|^4). \end{aligned} \quad (6.14)$$

Функции  $p_{\nu\mu}(t)$ ,  $(\nu, \mu) \neq (2, 2)$  при  $t = \tau_k$  подчиним условиям

$$p_{\nu\mu}(\tau_k + 0)e^{i(\nu-\mu)\beta} - p_{\nu\mu}(\tau_k) = 0. \quad (6.15)$$

Тогда полная разность вспомогательной функции  $v(t, \eta, \eta^*)$  принимает вид

$$\begin{aligned} v(\tau_k + 0, \eta(\tau_k + 0), \eta^*(\tau_k + 0)) - v(\tau_k, \eta(\tau_k), \eta^*(\tau_k)) = & \left( p_{22}(\tau_k + 0) - p_{22}(\tau_k) + \right. \\ & \left. + 2\Re G_{21}^{(k)} \right) |\eta|^4 + O(|\eta|^5). \end{aligned} \quad (6.16)$$

Рассмотрим вопросы о существовании и вычислении функций  $p_{\nu\mu} \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$ ,  $\nu + \mu = 3, 4$ ,  $(\nu, \mu) \neq (2, 2)$ . Уравнения (6.5)–(6.12) и (6.15) можно представить в виде

$$\frac{dp_{\nu\mu}}{dt} + (\nu - \mu)i\omega p_{\nu\mu}(t) = \varpi_{\nu\mu}(t), \quad t \neq \tau_k, \quad (6.17)$$

$$p_{\nu\mu}(t + 0)e^{(\nu-\mu)i\beta} - p_{\nu\mu}(t) = 0, \quad t = \tau_k, \quad (6.18)$$

где  $\varpi_{\nu\mu} \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$ . Интегрируя уравнение (6.17) на полуинтервале  $(\tau_k, \tau_{k+1}]$ , получим

$$p_{\nu\mu}(t) = e^{-i(\nu-\mu)\omega(t-\tau_k)} p_{\nu\mu}(\tau_k + 0) + \int_{\tau_k}^t e^{-i(\nu-\mu)\omega(t-s)} \varpi_{\nu\mu}(s) ds, \quad t \in (\tau_k, \tau_{k+1}]. \quad (6.19)$$

Подставляя (6.19) в уравнение (6.18) при  $t = \tau_{k+1}$ , получим

$$p_{\nu\mu}(\tau_{k+1} + 0) = e^{-i(\nu-\mu)(\beta + \omega(\tau_{k+1} - \tau_k))} p_{\nu\mu}(\tau_k + 0) + e^{-i(\nu-\mu)\beta} \int_{\tau_k}^{\tau_{k+1}} e^{-i(\nu-\mu)\omega(\tau_{k+1}-s)} \varpi_{\nu\mu}(s) ds. \quad (6.20)$$

Очевидно, что для существования решения  $p_{\nu\mu} \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$ ,  $(\nu, \mu) \neq (2, 2)$  необходимо и достаточно, чтобы разностное уравнение (6.20) для рекуррентной последовательности  $\{p_{\nu\mu}(\tau_k + 0)\}_{k=1}^{\infty}$ ,  $(\nu, \mu) \neq (2, 2)$  имело хотя бы одно ограниченное решение, т.е. решение класса  $P(\mathcal{T}; \mathbb{C})$ .

**Определение 6.1.** Набор  $(\nu, \mu)$ ,  $(\nu, \mu) \neq (2, 2)$  для которого разностное уравнение (6.20) имеет ограниченное решение называется *нерезонансным* набором порядка  $\nu + \mu - 1$ .

**Определение 6.2.** Набор  $(\nu, \mu)$ ,  $(\nu, \mu) \neq (2, 2)$  для которого разностное уравнение (6.20) не имеет ограниченного решения называется *резонансным набором* порядка  $\nu + \mu - 1$ .

**Замечание.** Набор  $(2, 2)$  называется *тождественно резонансным*.

В дальнейшем предполагаем отсутствие резонансных наборов.

Предположим, что существует постоянная  $\psi_0$  и ограниченная функция  $\psi(t)$ ,  $\psi' \in PC(\Lambda; \mathbb{C})$  такие, что

$$\int_0^t [\tilde{g}_{21}(s) + \tilde{g}_{21}^*(s) + 3p_{30}(s)\tilde{g}_{02}(s) + 2p_{21}(s)\tilde{g}_{11}(s) + p_{21}(s)\tilde{g}_{20}^*(s) + p_{12}(s)\tilde{g}_{20}(s) + 2p_{12}(s)\tilde{g}_{11}^*(s) + 3p_{03}(s)\tilde{g}_{02}^*(s)] ds = 2\psi_0 t + \psi(t).$$

При этом  $\psi_0 = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{2t} \int_0^t [\tilde{g}_{21}(s) + \tilde{g}_{21}^*(s) + 3p_{30}(s)\tilde{g}_{02}(s) + 2p_{21}(s)\tilde{g}_{11}(s) + p_{21}(s)\tilde{g}_{20}^*(s) + p_{12}(s)\tilde{g}_{20}(s) + 2p_{12}(s)\tilde{g}_{11}^*(s) + 3p_{03}(s)\tilde{g}_{02}^*(s)] ds$ . Выберем  $p_{22}(t) = -\psi(t)$ ,  $p(\tau_k + 0) = p(\tau_k)$ . В этом случае находим:  $\mathcal{V}_k^{(v)} = (2\psi_0(\tau_k - \tau_{k-1}) + 2\Re G_{21}^{(k)}) |\eta|^4$ .

Теорема о сведении (теорема 3.1) позволяет установить следующие достаточные условия асимптотической устойчивости критического состояния равновесия  $\zeta = 0$  исходной системы (2.1).

**Теорема 6.1.** *Предположим, что система дифференциальных уравнений с импульсным воздействием (2.1) такова, что:*

- 1) *имеет полунормальную форму, в которой отсутствуют нетождественные резонансные мономы;*
- 2) *отсутствуют резонансные наборы  $(\nu, \mu)$ ,  $(\nu, \mu) \neq (2, 2)$ ,  $\nu + \mu \neq 2, 3$ ;*
- 3) *существует действительная постоянная  $\psi_0$  такая, что функция*

$$\int_0^t [\tilde{g}_{21}(s) + \tilde{g}_{21}^*(s) + 3p_{30}(s)\tilde{g}_{02}(s) + 2p_{21}(s)\tilde{g}_{11}(s) + p_{21}(s)\tilde{g}_{20}^*(s) + p_{12}(s)\tilde{g}_{20}(s) + 2p_{12}(s)\tilde{g}_{11}^*(s) + 3p_{03}(s)\tilde{g}_{02}^*(s)] ds - 2\psi_0 t$$

*принадлежит классу  $PC(\Lambda; \mathbb{C})$ ;*

- 4) *выполняется неравенство:  $\sup_k \left\{ \psi_0(\tau_k - \tau_{k-1}) + \Re G_{21}^{(k)} \right\} < 0$ .*

*Тогда критическое положение равновесия  $\zeta = 0$  системы (2.1) асимптотически устойчиво.*

## 7. Заключение

Основные результаты настоящей работы позволяют исследовать устойчивость равновесия в особенных случаях при условии  $AB = BA$ . Перспективным для дальнейших

исследований является развитие методов построения вспомогательных функций Ляпунова, удовлетворяющим теоремам о сведении, для модельных импульсных систем. Кроме того, представляет интерес освобождение от условия  $AB = BA$ .

### Список цитируемых источников

1. Анашкин О. В., Довжик Т. В., Митько О. В. Устойчивость решений дифференциальных уравнений при наличии импульсных воздействий // Динамические системы. — 2010. — Вып. 28. — С. 1–8.
2. Анашкин О. В., Митько О. В. Достаточные условия устойчивости для нелинейных систем с импульсным воздействием // Динамические системы. — 2011. — Т. 1(29), №1. — С. 5–14.
3. Анашкин О. В., Митько О. В. Неустойчивость в системах с импульсным воздействием // Ученые записки ТНУ, серия физ.-мат. науки — 2011. — Т.24(63), №1. — С. 125–131.
4. Арнольд В. И. Дополнительные главы теории обыкновенных дифференциальных уравнений. — М.: Наука, 1978. — 304 с.
5. Двирный А. И., Слынько В. И. Аналог критического случая Каменкова для систем дифференциальных уравнений с импульсным воздействием // Сиб. журн. индустр. матем. — 15:1. — 2012. — С. 22–33.
6. Двирный А. И., Слынько В. И. Об устойчивости решений нестационарных систем дифференциальных уравнений с импульсным воздействием в одном критическом случае // Нелінійні коливання. — 14,4. — 2011. — С. 445–467.
7. Двирный А. И., Слынько В. И. Устойчивость решений дифференциальных уравнений с импульсным воздействием в критических случаях // Сиб. мат. журнал. — 52,1 — 2011. — С. 70–80.
8. Каменков Г. В. Избранные труды, т. I, II. — М.: Наука, 1971.
9. Красовский Н. Н. некоторые задачи теории устойчивости движения. — М.: Физматгиз, 1959. — 211 с.
10. Ляпунов А. М. Общая задача об устойчивости движения. — М.-Л.: Гостехиздат, 1950. — 473 с.
11. Малкин И. Г. Теория устойчивости движения. — М.: Наука, 1966.
12. Митропольский Ю. А., Лыкова О. Б. Интегральные многообразия в нелинейной механике. — М.: Наука, 1973. — 512 с.
13. Перестюк М. О., Чернікова О. С. Деякі сучасні аспекти теорії диференціальних рівнянь з імпульсною дією // Укр. мат. журн. — 2008. — Т.60, №1. — С. 81–94.
14. Самойленко А. М., Перестюк Н. А. Дифференциальные уравнения с импульсным воздействием. — К.: Вища школа, 1987. — 288 с.
15. Хазин Л. Г., Шноль Э. Э. Устойчивость критических положений равновесия. — Пущино. — Изд-во НЦБИ АН СССР. — 1985. — 216 с.
16. Хапаев М. М. Усреднение в теории устойчивости. — М.: Наука, 1986. — 192 с.
17. Чернікова О. С. Принцип сведения для систем дифференциальных уравнений с импульсным воздействием // Укр. мат. журнал. — 1982. — 34, 6. — С. 601–607.
18. Ignat'ev A. O., Ignat'ev O. A. Stability of Solutions of Systems with Impulse Effect // In: Progress in Nonlinear Analysis Research. — Nova Science Publishers, Inc. — 2009. — P. 363–389.
19. Lakshmikantham V., Bainov D. D., Simeonov P. S. Theory of Impulsive Differential Equations — Singapore: World Scientific, 1989.
20. Liu X., Williams D. Stability analysis and applications to large scale impulsive systems: a new approach // Canadian Applied Mathematics Quarterly. — Vol. 3, no.4 — 1985. — P. 419–444.

Получена 20.06.2012